

СВЕДЕНИЕ НЕЛИНЕЙНОЙ ЗАДАЧИ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ КОЛЕБАНИЙ В ПРОВОДАХ К СИСТЕМАМ ИНТЕГРАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ МЕТОДОМ ДОПОЛНИТЕЛЬНОГО АРГУМЕНТА

Рассмотрено приведение нелинейной задачи электрических колебаний в проводах к системам интегральных уравнений методом дополнительного аргумента

Ключевые слова: нелинейное уравнение, функции, коэффициент, интегральные уравнения.

DATA OF NONLINEAR PROBLEM OF ELECTRIC FLUCTUATIONS IN WIRES TO SYSTEMS OF THE INTEGRATED EQUATIONS BY METHOD OF ADDITIONAL ARGUMENT

In this article is considered tasks of nonlinear problem of electric fluctuations in wires to systems of the integrated equations by method of additional argument.

Keywords: nonlinear equation, function, coefficient of integral equations.

Рассмотрено нелинейное уравнение для определения напряжения или электрического тока $u(t, x)$:

$$u_{tt} - a^2(t, x)u_{xx} - b(t, x, u)u_t = F(t, x; u), \quad (1)$$

$$(t, x) \in G_2(T) = \{0 \leq t \leq T, \quad x \in R\},$$

с начальными условиями

$$\left. \frac{\partial^k u}{\partial t^k} \right|_{t=0} = u_k(x), \quad k = 0, 1, \quad x \in R. \quad (2)$$

Обозначим через $C_b^{(k)}$ – класс функций, непрерывных и ограниченных вместе со своими производными до k -го порядка.

Пусть

$u_k(x) \in C_b^{(2-k)}(R)$, $k = 0, 1$, $a(t, x) \in C_b^{(2)}(G_2(T))$, $b(t, x, u), F(t, x, u) \in C_b^{(2)}(G_2(T) \times R)$ и вместе со своими производными удовлетворяют условию Липшица.

В [1] рассмотрено уравнение (1) в случае, когда коэффициенты при частных производных первого порядка не зависят от неизвестной функции.

Введем следующие обозначения:

$$D[\omega] = \frac{\partial}{\partial t} + \omega \frac{\partial}{\partial x},$$

$$\mathcal{A}(t, x) = D[-a(t, x)]u(t, x), \quad \omega(t, x) = D[a(t, x)]u(t, x), \quad (3)$$

$$g_i^j(t, x; u) = b(t, x; u) + (-1)^j \frac{1}{a(t, x)} (a_t(t, x) + (-1)^{i+1} a(t, x) a_x(t, x)), \quad i, j = 1, 2,$$

$$f_1^i(t, x, u) = D[(-1)^{i+1} a(t, x)]g_i^1, \quad f_2^i(t, x, u) = \frac{\partial g_i^1(t, x, u)}{\partial u}, \quad i = 1, 2.$$

Лемма. Задача (1)-(2) эквивалентна системе интегральных уравнений

$$\begin{aligned} \mathcal{G}(t, x) = & \frac{1}{2} \varphi(q(0, t, x)) + \frac{1}{2} g_1^1(t, x, u)u + \frac{1}{2} \int_0^t g_1^2(s, q, u(s, q))\mathcal{G}(s, q)ds - \\ & - \frac{1}{2} \int_0^t f_1^1(s, q, u(s, q))u(s, q)ds - \frac{1}{2} \int_0^t f_2^1(s, q, u(s, q))u(s, q)\omega(s, q)ds + \int_0^t F(s, q, u(s, q))ds \quad (4) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \omega(t, x) = & \frac{1}{2} \psi(p(0, t, x)) + \frac{1}{2} g_2^1(t, x, u)u + \frac{1}{2} \int_0^t g_2^2(s, p, u(s, p))\omega(s, p)ds - \\ & - \frac{1}{2} \int_0^t f_2^2(s, p, u(s, p))u(s, p)ds - \frac{1}{2} \int_0^t f_2^1(s, p, u(s, p))u(s, p)\mathcal{G}(s, p)ds + \int_0^t F(s, p, u(s, p))ds, \quad (5) \end{aligned}$$

где функция $u(t, x)$ определяется из обозначений (3),

$$\left[2\mathcal{G} - g_1^1(t, x, u)u \right]_{t=0} = \varphi(x),$$

$$\left[2\omega - g_2^1(t, x, u)u \right]_{t=0} = \psi(x),$$

$p(s, t, x)$, $q(s, t, x)$ – соответствующие решения интегральных уравнений:

$$p(s, t, x) = x + \int_s^t a(\tau, p(\tau, t, x))d\tau, \quad 0 \leq s \leq t \leq T \quad (7)$$

$$q(s, t, x) = x - \int_s^t a(\tau, q(\tau, t, x))d\tau, \quad 0 \leq s \leq t \leq T, \quad (8)$$

Пусть $\mathcal{G}(t, x)$, $\omega(t, x)$ – решение системы интегральных уравнений (4)-(6). Непосредственным дифференцированием из (5) и (6) имеем:

$$\mathcal{G}_t(t, x) + a(t, x)\mathcal{G}_x(t, x) = \frac{1}{2} g_1^1(t, x, u)\omega(t, x) + \frac{1}{2} g_1^2(t, x, u)\mathcal{G}(t, x) + F(t, x, u)$$

$$\omega_t(t, x) - a(t, x)\omega_x(t, x) = \frac{1}{2} g_2^2(t, x, u)\mathcal{G}(t, x) + \frac{1}{2} g_2^1(t, x, u)\omega(t, x) + F(t, x, u).$$

Принимая во внимания обозначения (3) получаем справедливость уравнения (1).

Таким образом, мы доказали, система уравнений (3)-(4) удовлетворяет уравнению (1). Система уравнений (3)-(4) удовлетворяет и начальному условию (2).

Теперь покажем, что решение задачи (1)-(2) является решением системы интегральных уравнений (3)-(4), т.е. решение задачи (1)-(2) сводим к решению системы интегральных уравнений (3)-(4). Для этого запишем уравнение (1) в виде

$$\begin{aligned} D(2\mathcal{G}(t, x) - g_1^1(t, x, u)u) = & g_1^2(t, x, u)\mathcal{G}(t, x) - f_1^1(t, x, u)u - f_2^1(t, x, u)u(t, x)\omega(t, x) + \\ & + 2F(t, x, u) \quad (9) \end{aligned}$$

Действительно из (9) имеем:

$$\begin{aligned} 2 \left[\frac{\partial \mathcal{G}(t, x)}{\partial t} + a(t, x) \frac{\partial \mathcal{G}(t, x)}{\partial x} \right] - f_2^1(t, x, u)\omega(t, x)u(t, x) - f_1^1(t, x, u)u(t, x) - g_1^1(t, x, u)\omega(t, x) = \\ = g_1^2(t, x, u)\mathcal{G}(t, x) - f_1^1(t, x, u)u(t, x) - f_2^1(t, x, u)\omega(t, x)u(t, x) + 2F(t, x, u) \end{aligned}$$

Отсюда

$$2 \left[\frac{\partial \mathcal{G}(t, x)}{\partial t} + a(t, x) \frac{\partial \mathcal{G}(t, x)}{\partial x} \right] = g_1^1(t, x, u)\omega(t, x) + g_1^2(t, x, u)\mathcal{G}(t, x) + 2F(t, x, u) \quad (10)$$

Для (10) принимая во внимание обозначения (3), получаем:

$$2 \left[\frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial t^2} - a^2(t,x) \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} - \frac{\partial a(t,x)}{\partial t} - a(t,x) \frac{\partial a(t,x)}{\partial t} \right] =$$

$$\left(b(t,x,u) - \frac{1}{a(t,x)} (a_t(t,x) + a(t,x)a_x(t,x)) \right) \left(\frac{\partial u(t,x)}{\partial t} + \right.$$

$$\left. a(t,x) \frac{\partial u(t,x)}{\partial x} \right) + \left(b(t,x,u) + \frac{1}{a(t,x)} (a_t(t,x) + a(t,x)a_x(t,x)) \right)$$

$$+ \left(\frac{\partial u(t,x)}{\partial t} - a(t,x) \frac{\partial u(t,x)}{\partial x} \right) + 2F(t,x,u)$$

Отсюда

$$2 \left[\frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial t^2} - a^2(t,x) \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} - \frac{\partial a(t,x)}{\partial t} - a(t,x) \frac{\partial a(t,x)}{\partial t} \right] = 2b(t,x,u) \frac{\partial u(t,x)}{\partial t} -$$

$$- \frac{\partial a(t,x)}{\partial t} - a(t,x,u) \frac{\partial a(t,x)}{\partial x} \left) \frac{\partial u(t,x)}{\partial x} + 2F(t,x,u)$$

Таким образом, мы показали, что из (9) получается уравнение (1).

Решение задачи (9)-(2) методом дополнительного аргумента сводится к интегральному уравнению (3).

Теперь запишем уравнение (1) в виде

$$\bar{D} \left(2\omega(t,x) - g_2^1(t,x,u)u \right) = g_2^2(t,x,u)\omega(t,x) - f_2^1(t,x,u)u -$$

$$- f_2^2(t,x,u)u(t,x)\vartheta(t,x) + 2F(t,x,u) \quad (11)$$

Действительно из (11) имеем

$$2 \left[\frac{\partial \omega(t,x)}{\partial t} - a(t,x) \frac{\partial \omega(t,x)}{\partial x} \right] - f_2^2(t,x,u)u(t,x)\vartheta(t,x) - f_2^1(t,x,u)u(t,x) - g_2^1(t,x,u)\vartheta(t,x) =$$

$$= g_2^2(t,x,u)\omega(t,x) - f_2^1(t,x,u)u(t,x) - f_2^2(t,x,u)u(t,x)\vartheta(t,x) + 2F(t,x,u)$$

Отсюда

$$2 \left[\frac{\partial \omega(t,x)}{\partial t} - a(t,x) \frac{\partial \omega(t,x)}{\partial x} \right] = g_2^1(t,x,u)\vartheta(t,x) + g_2^2(t,x,u)\omega(t,x) + 2F(t,x,u) \quad (12)$$

Для (12) используя обозначения (3) получаем:

$$2 \left[\frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial t^2} - a^2(t,x) \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} + \frac{\partial a(t,x)}{\partial t} - a(t,x) \frac{\partial a(t,x)}{\partial t} \right] =$$

$$\left(b(t,x,u) - \frac{1}{a(t,x)} (a_t(t,x) - a(t,x)a_x(t,x)) \right) \left[\frac{\partial u(t,x)}{\partial t} - \right.$$

$$\left. - a(t,x) \frac{\partial u(t,x)}{\partial x} \right] + \left(b(t,x,u) + \frac{1}{a(t,x)} (a_t(t,x) - a(t,x)a_x(t,x)) \right)$$

$$\left[\frac{\partial u(t,x)}{\partial t} + a(t,x) \frac{\partial u(t,x)}{\partial x} \right] + 2F(t,x,u)$$

Отсюда

$$2 \left[\frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial t^2} - a^2(t,x) \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} + \frac{\partial a(t,x)}{\partial t} - a(t,x) \frac{\partial a(t,x)}{\partial t} \right] = 2b(t,x,u) \frac{\partial u(t,x)}{\partial t} +$$

$$+ 2\left(\frac{\partial u(t, x)}{\partial t} - a(t, x)\frac{\partial a(t, x)}{\partial x}\right)\frac{\partial u(t, x)}{\partial x} \quad (13)$$

Действительно из (13) получается уравнение (1).

Решение задачи (11)-(2) методом дополнительного аргумента сводится к интегральному уравнению (5).

Таким образом, доказали, что задача (1)-(2) эквивалентна системе интегральных уравнений.

Определим $u(t, x)$ из обозначений (3):

$$u(t, x) = u_0(p(0, t, x)) + \int_0^t \mathcal{G}(s, p(s, t, x)) ds \quad (14)$$

$$u(t, x) = u_0(q(0, t, x)) + \int_0^t \omega(s, q(s, t, x)) ds \quad (15)$$

В систему интегральных уравнений (4), (5) подставляя (14), (15), получаем систему интегральных уравнений:

$$\begin{aligned} \mathcal{G}(t, x) = & \frac{1}{2} \varphi(q(0, t, x)) + \frac{1}{2} g_1^1(t, x, u_0(q(0, t, x)) + \int_0^t \omega(v, q(v, t, x)) ds) \left(u_0(q(0, t, x)) + \int_0^t \omega(v, q(v, t, x)) ds \right) + \\ & + \frac{1}{2} \int_0^t g_1^2(s, q, u_0(q(0, t, x)) + \int_0^s \omega(v, q(v, t, x)) ds) \mathcal{G}(s, q(v, t, x)) ds - \\ & - \frac{1}{2} \int_0^t f_1^1(s, q, u_0(q(0, t, x)) + \int_0^s \omega(v, q(v, t, x)) ds) \left(u_0(q(0, t, x)) + \int_0^s \omega(v, q(v, t, x)) ds \right) ds - \\ & - \frac{1}{2} \int_0^t f_2^1(s, q, u_0(q(0, t, x)) + \int_0^s \omega(v, q(v, t, x)) ds) \left(u_0(q(0, t, x)) + \int_0^s \omega(v, q(v, t, x)) ds \right) \omega(s, q) ds + \\ & + \int_0^t F(s, q, u_0(q(0, t, x)) + \int_0^s \omega(v, q(v, t, x)) ds) ds \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \omega(t, x) = & \frac{1}{2} \psi(p(0, t, x)) + \frac{1}{2} g_2^1(t, x, u_0(p(0, t, x)) + \int_0^t \mathcal{G}(v, p(v, t, x)) ds) \left(u_0(p(0, t, x)) + \int_0^t \mathcal{G}(v, p(v, t, x)) ds \right) + \\ & + \frac{1}{2} \int_0^t g_2^2(s, p, u_0(p(0, t, x)) + \int_0^s \mathcal{G}(v, p(v, t, x)) ds) \omega(s, p(s, t, x)) ds - \\ & - \frac{1}{2} \int_0^t f_2^2(s, p, u_0(p(0, t, x)) + \int_0^s \mathcal{G}(v, p(v, t, x)) ds) \left(u_0(p(0, t, x)) + \int_0^s \mathcal{G}(v, p(v, t, x)) ds \right) ds - \\ & - \frac{1}{2} \int_0^t f_2^2(s, p, u_0(p(0, t, x)) + \int_0^s \mathcal{G}(v, p(v, t, x)) ds) \left(u_0(p(0, t, x)) + \int_0^s \mathcal{G}(v, p(v, t, x)) ds \right) \mathcal{G}(s, p) ds + \\ & + \int_0^t F(s, p, u_0(p(0, t, x)) + \int_0^s \mathcal{G}(v, p(v, t, x)) ds) ds. \end{aligned}$$

Литература:

1. Аширбаева А.Ж., Мамазияева Э.А. Новый способ приведения дифференциального уравнения в частных производных второго порядка гиперболического типа к интегральному уравнению // Вестник ОшГУ. – 2013. – № 1. – Спец. выпуск. – С. 87–90.